

TRANSFORMERS

トランスフォーマー

オプティマスプライムをつくる

OPTIMUS PRIME

Pack
24




DeAgostini
COLLECTIBLES

TRANSFORMERS

トランスフォーマー
オプティマスプライムをつくる

OPTIMUS PRIME

STAGE 111	424
右腕⑤	
STAGE 112	428
右腕⑥	
STAGE 113	432
右腕⑦	
STAGE 114	436
左腕⑨と右腕⑧	
STAGE 115	442
剣②と頭部②	



右腕⑤

右肩に装着するブラスターの銃身を組み立てよう。



111A



111B



111C



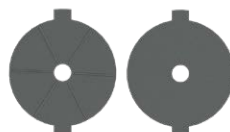
111D



111E



111F



111G



111H



111I



111J

TM



ZP



※パーツリスト画像にはネジの予備数は含まれていません。

※モデルの設計上、パーツの形状が映像イメージとは異なる場合があります。

※「組み立てガイド」で紹介しているパーツは実際に付属するパーツと一部仕様が異なる場合があります。

STAGE111パーツリスト

111A パレルジョイント

111B パレルサポートアーム

111C パレルフロントカバーエンド

111D パレルリアカバー

111E パレルボディ

111F パレルフロントカバー

111G ジョイントフリクションディスク (2枚)

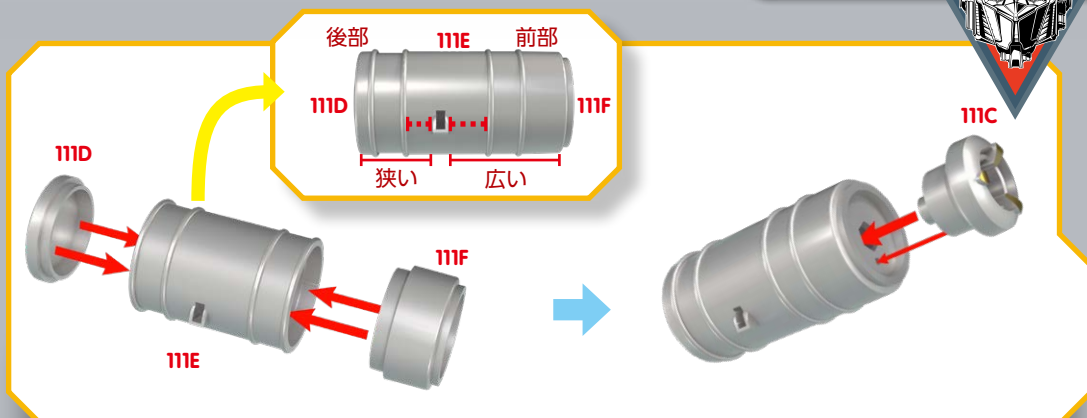
111H 保持プレート

111I サポートカバー

111J アームキャップ

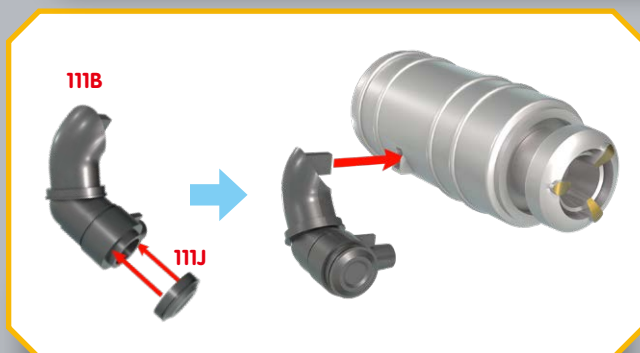
TM ネジ 1本+予備

ZP ネジ 1本+予備



STEP 111-1

取り付ける位置を図で確認して、**111F**を**111E**の端に、**111D**をもう一方の端にはめる。中央のスロットはバレル後部に近く、前部から離れている。**111C**を内側にあるピンで押し込む。



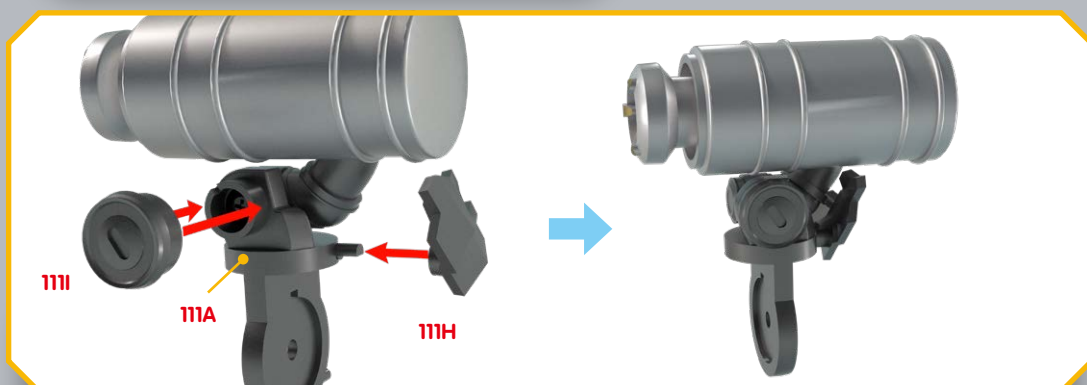
STEP 111-2

111Jを**111B**にはめる。次に、アームを図のように配置し、少し力をいれてバレル後部の溝に挿入する。



STEP 111-3

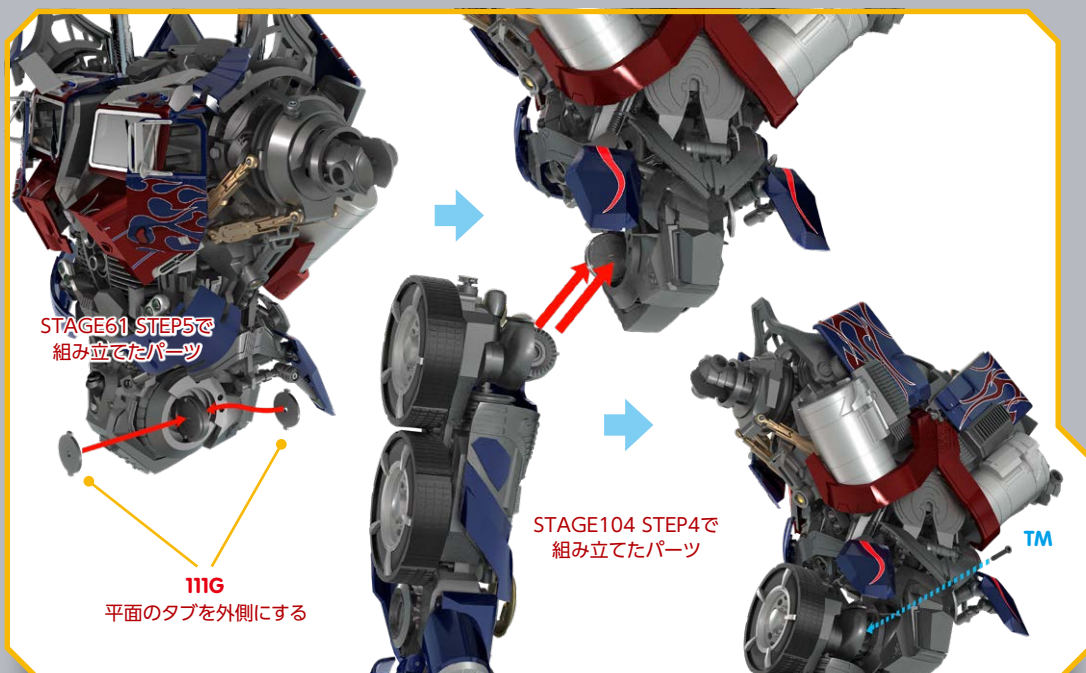
図のように**111A**をアームのピンにはめ、**ZP**ネジで固定する。



STEP 111-4

111Iのタブを**111A**の溝にはめ込む。**111A**のピンに**111H**をはめる。

STAGE 111



STEP 111-5

STAGE61で組み立てた胴体の左股関節に、2枚の**111G**を入れる。

次に、STAGE101で組み立てた左脚をディスクを覆うようにして関節部分に押し込み、裏側から**TM**ネジで固定する。

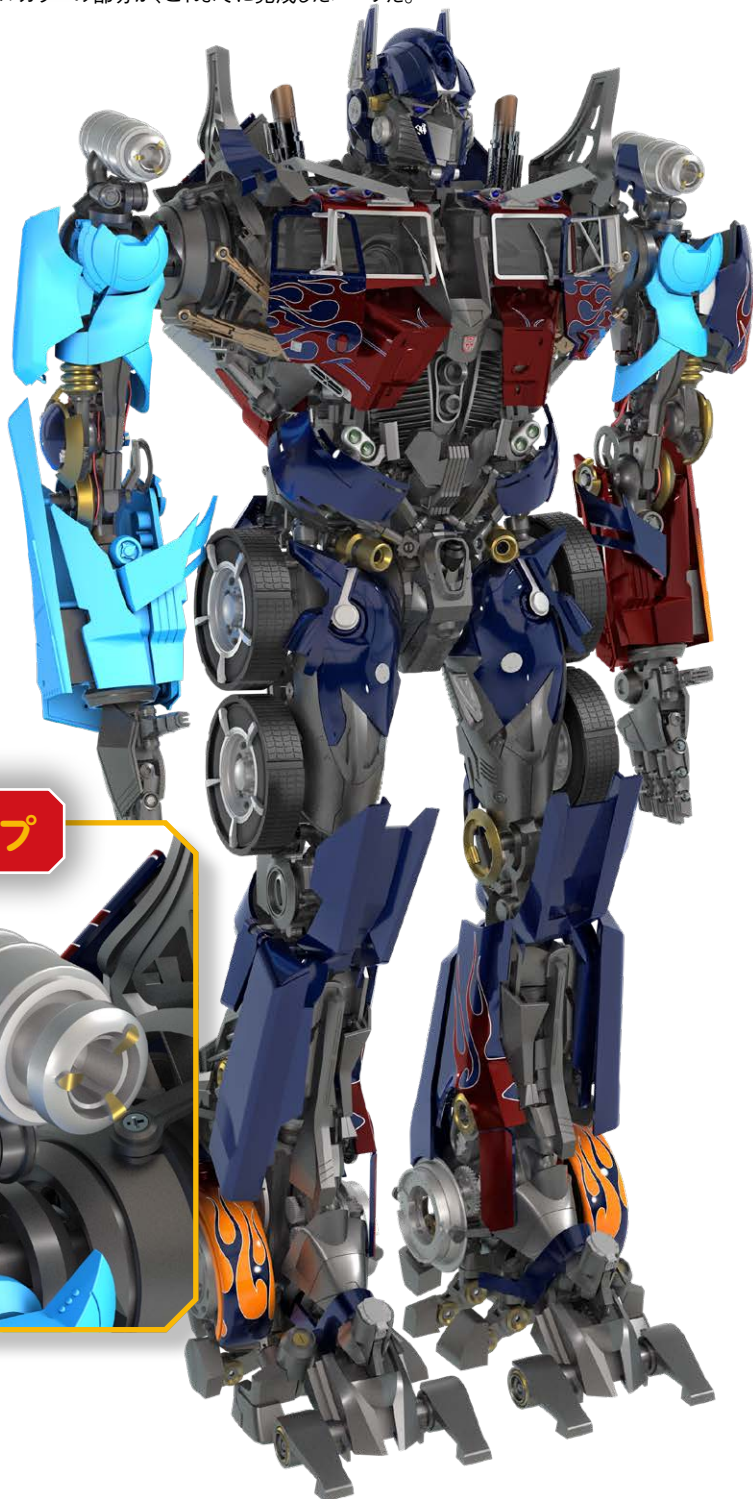
本ステージの完成





組み立て経過

フルカラーの部分が、これまでに完成したパーツだ。



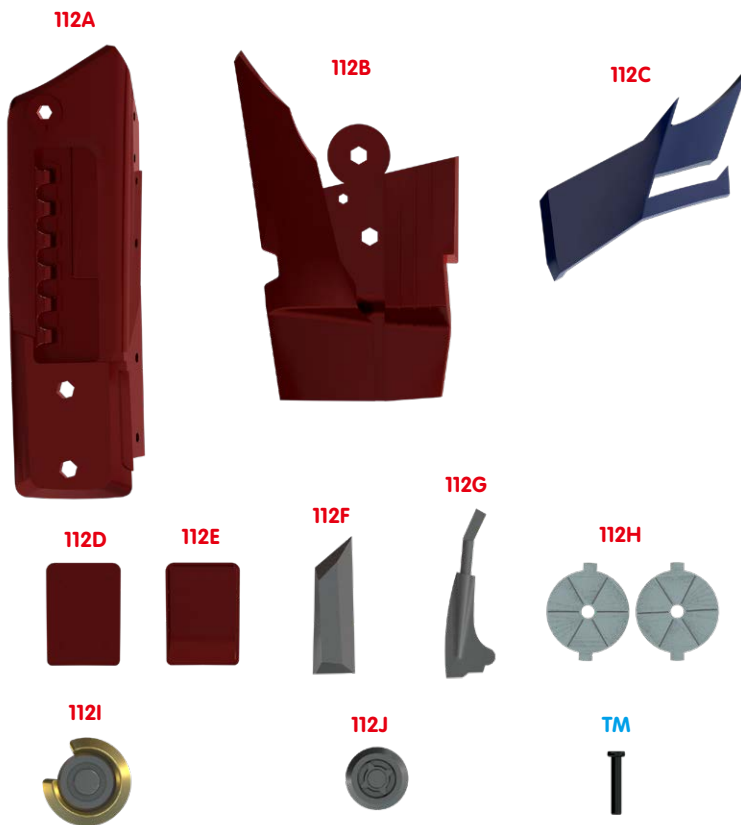
クローズアップ



右腕

右腕⑥

右腕にアーマープレートなど細部を加えていく。



※パーツリスト画像にはネジの予備数は含まれていません。

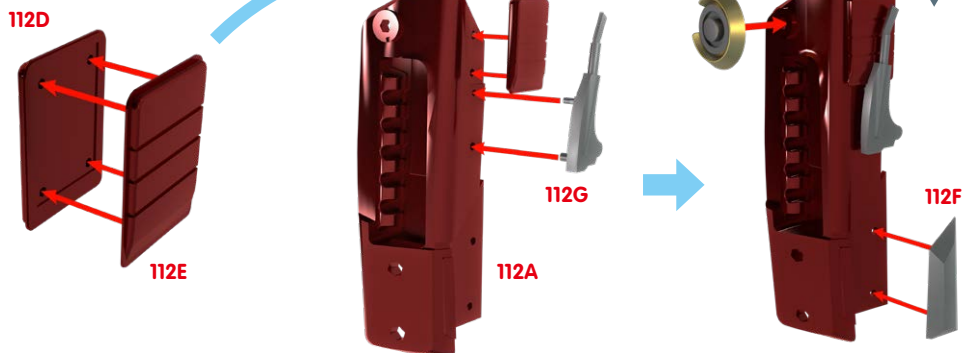
※モデルの設計上、パーツの形状が映像イメージとは異なる場合があります。

※「組み立てガイド」で紹介しているパーツは実際に付属するパーツと一部仕様が異なる場合があります。

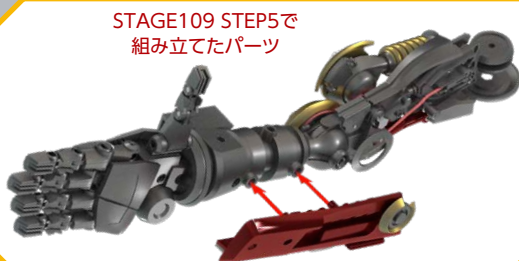
STAGE112パーツリスト

112A 前腕内側プレート
112B 前腕前面フレーム
112C 前腕前面プレート細部
112D 前腕前面プレート
112E 前腕背面プレート
112F 前腕下部プレート細部

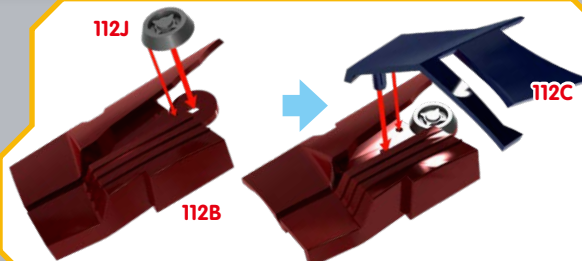
112G 前腕上部プレート細部
112H フリクションディスク (2)
112I 上部側面 細部
112J 上部前面 細部
TM ネジ 1本+予備



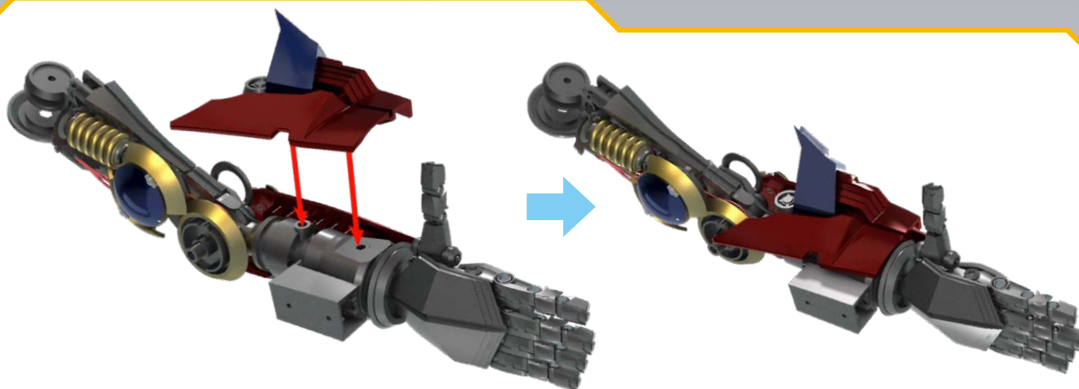
112Eを**112D**にはめ込み、図のように、**112A**の上部にある2つの穴に配置する(3つ目の穴はふさがない)。その下に**112G**と**112F**をはめ込み、上部に**112I**をはめ込む。



STAGE109で組み立てたパーツに**112A**を装着する。**112A**の2本のピンを、前腕内側にある穴にはめ込む。

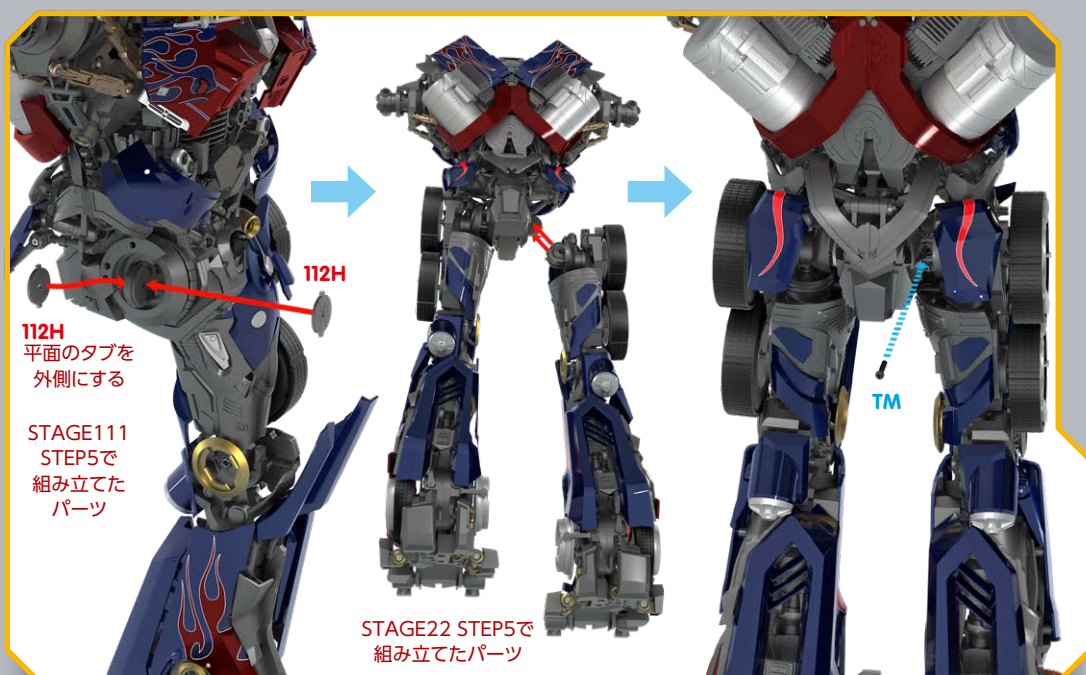


**112Jを、112B外側の円形にはめ込み、
112Cのピンを残りの2つの穴に押し込む。**



図のように各パーツを置き、STEP3で組み立てたパーツを腕にある2つの六角穴にはめる。

STAGE 112



STEP 112-5

2つの**112H**を、溝が外側になるように胴体の左股関節に入れる。次に、STAGE22で組み立てた右脚をディスクを覆うように関節に挿入する。図のように**TM**ネジで固定し、脚を胴体に取り付ける。

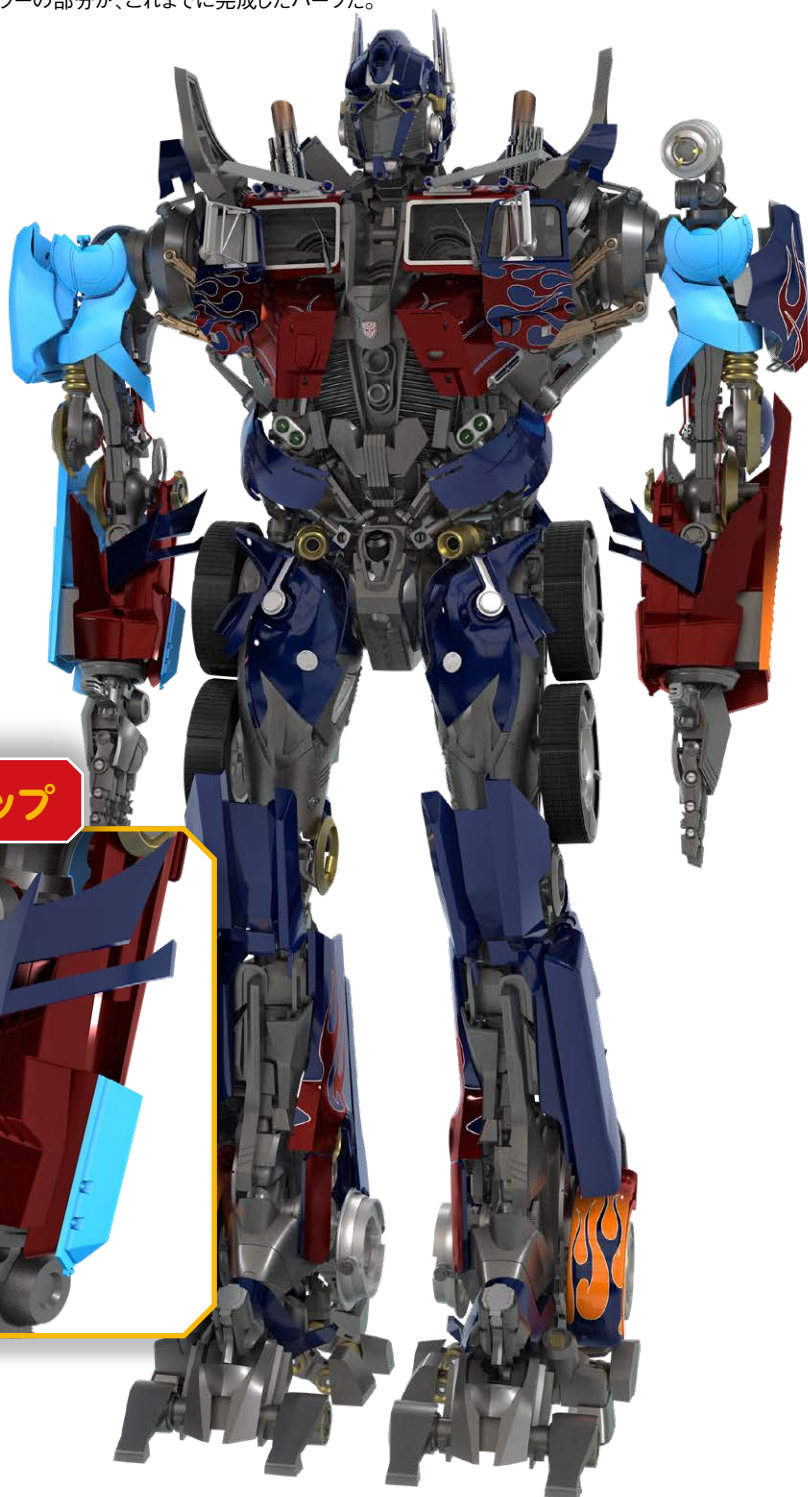
本ステージの完成





組み立て経過

フルカラーの部分が、これまでに完成したパーツだ。



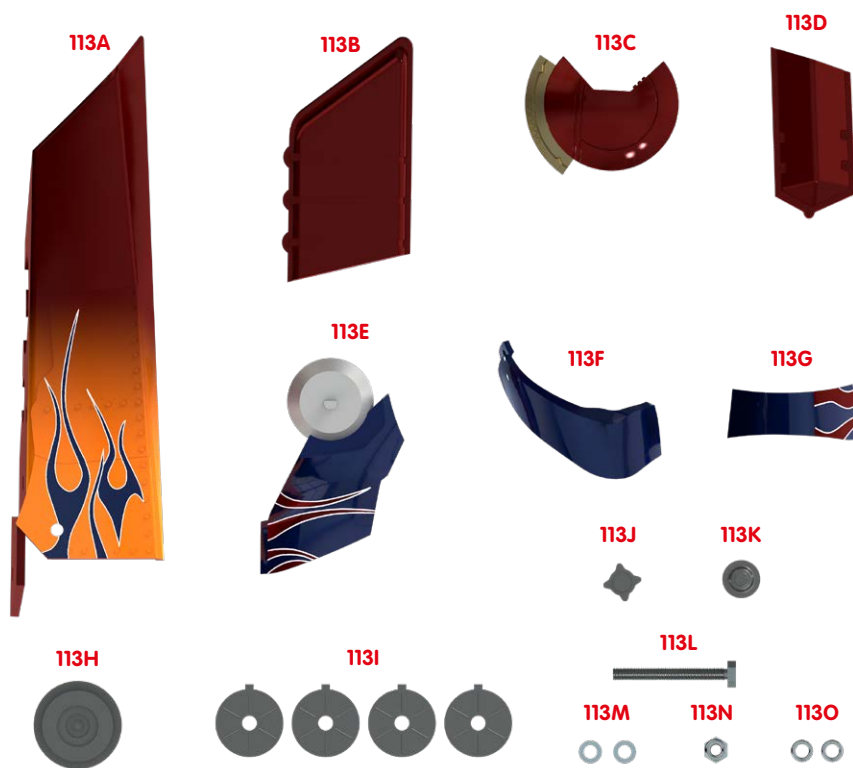
クローズアップ



右腕

右腕⑦

最後のアーマープレートを取り付け。



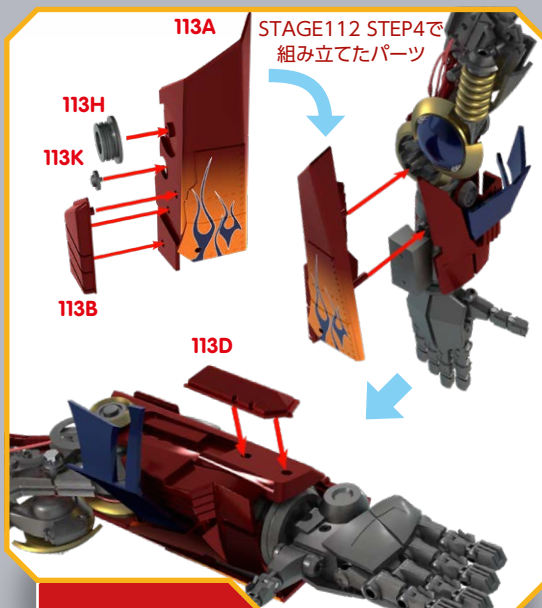
※モデルの設計上、パーツの形状が映像イメージとは異なる場合があります。

※「組み立てガイド」で紹介しているパーツは実際に付属するパーツと一部仕様が異なる場合があります。

STAGE113パーツリスト

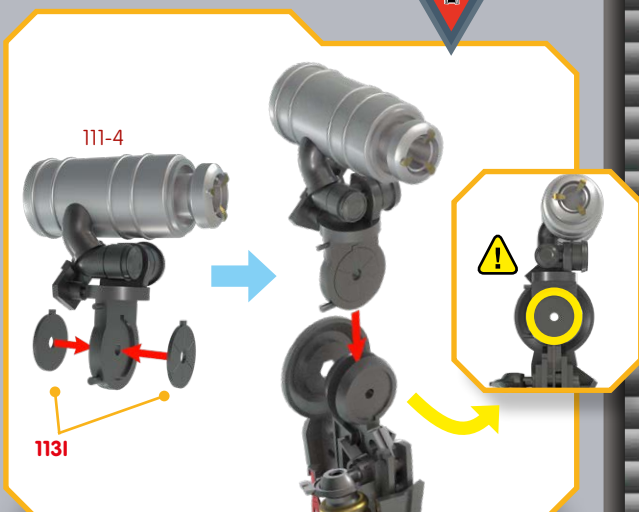
113A 前腕外側アーマー
113B 外側装甲下部プレート
113C 腕上部前面プレート
113D 腕下部プレート
113E 腕下前面プレート
113F 腕下部内側プレート
113G 腕下部外側プレート
113H 円形プレート(大)

113I フリクションディスク (4)
113J 上部リアアームカバー
113K 円形プレート(小)
113L 肩ボルト
113M ワッシャー 1個+予備
113N セルフロックナット
113O スプリングワッシャー 1個+予備



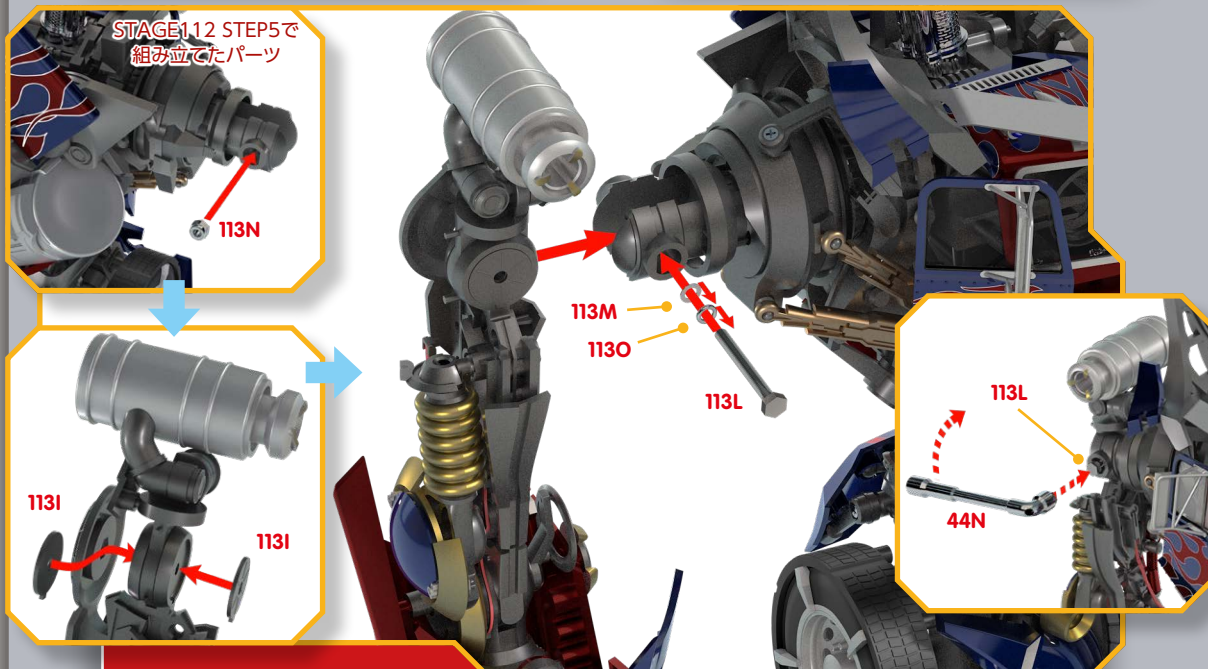
STEP 113-1

113Hと**113K**、**113B**を**113A**の所定の位置に取り付ける。次に、**113A**をSTAGE112で組み立てたパーツ外側にはめ込む。裏返して、**113D**を図のようにはめる。



STEP 113-2

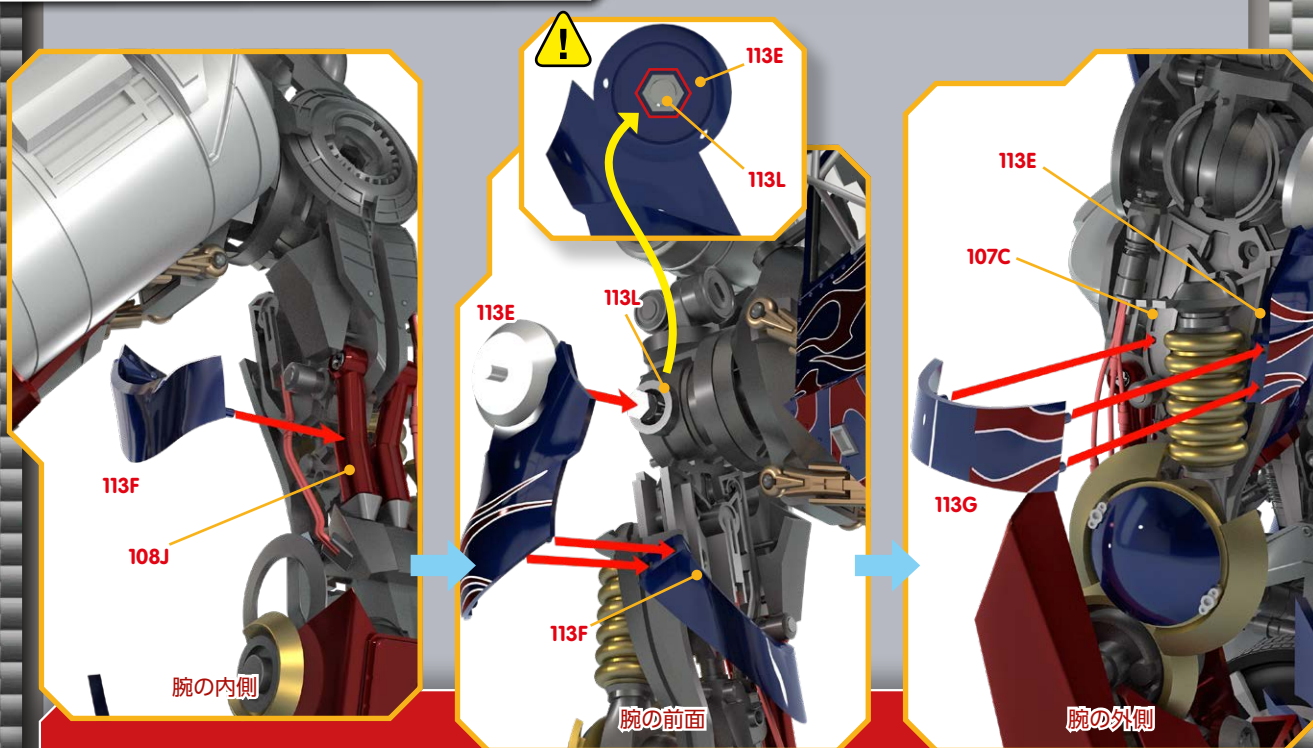
113Iのタブを外側にして、STAGE111で組み立てたパーツの両側に取り付ける。穴が一直線になるようにしよう。



STEP 113-3

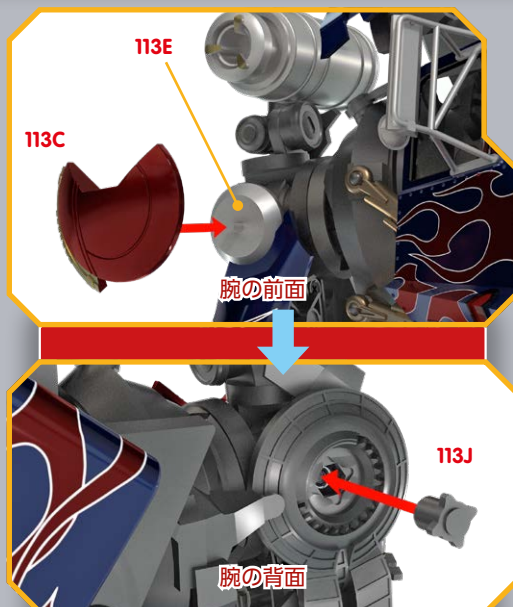
113Nの丸みのある部分が外側になるように、STAGE112で組み立てたパーツ後部の六角形の穴に挿入する。2枚の**113I**をタブが外側になるように所定の位置に置き、穴が一直線になるように差し込む。**113O**と**113M**を**113L**に通し、レンチ**44N**で**113N**にねじ込む。このとき、腕が横方向へ可動するか確認しておこう。

STAGE 113



STEP 113-4

113Fを108Jの穴にはめ込む。次に、113Eを113Fの2つの穴と113Lの六角頭部に取り付ける。最後に、113Eの穴と107Cの横穴に113Gをはめる。



STEP 113-5

113Cを113Eの半月型ピンにはめる。背面に、113Jを穴に合わせて挿入する。

本ステージの完成



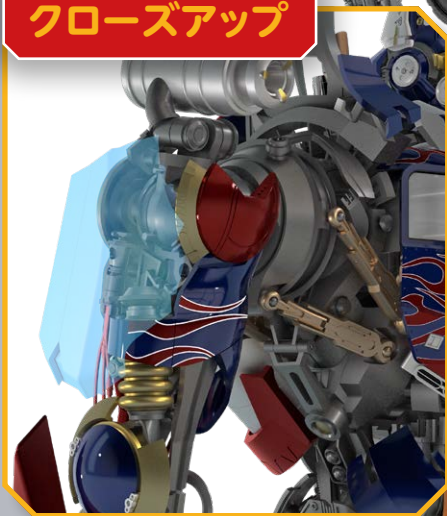


組み立て経過

フルカラーの部分が、これまでに完成したパーツだ。



クローズアップ



右腕

左腕⑨と右腕⑧

さらに細部を加えて完成させた両腕を胴体と合体させる。



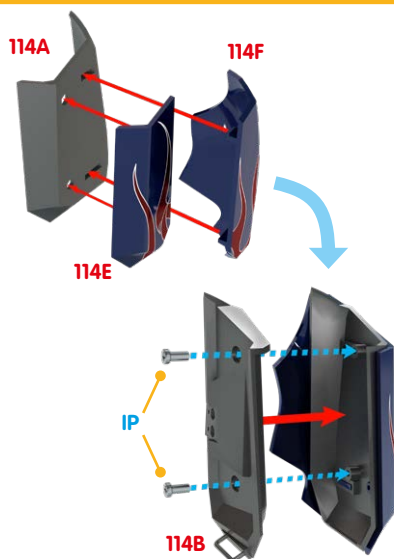
※パーツリスト画像にはネジの予備数は含まれていません。

※モデルの設計上、パーツの形状が映像イメージとは異なる場合があります。

※「組み立てガイド」で紹介しているパーツは実際に付属するパーツと一部仕様が異なる場合があります。

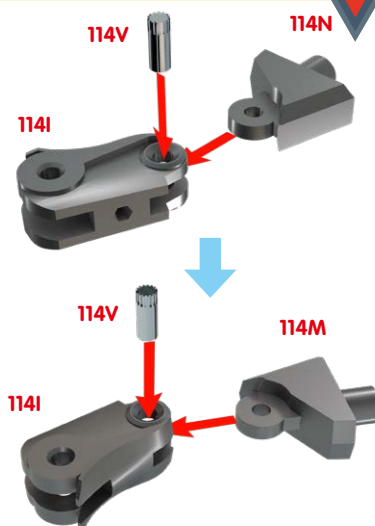
STAGE114 パーツリスト

114A 肩プレート	114J 内部ジョイントコネクター	114S フリクションディスク (4)
114B 肩内側プレート	114K 外側ジョイントプレート	114T スプリングワッシャー (2)
114C 上部前面腕プレート	114L 腕上部後カバー	114U ピン (長) (1+予備)
114D 下部外側腕プレート	114M 上側外側ジョイント	114V ピン (短) (2+予備)
114E 肩背面カバー	114N 下側外側ジョイント	114W ジョイント側面プレート
114F 肩前面フカバー	114O 肩ボルト	AM ネジ 1本+予備
114G 下部前面腕プレート	114P セルフロックナット	QM ネジ 1本+予備
114H 下部内側腕プレート	114Q インナージョイント	IP ネジ 2本+予備
114I 外側ジョイントコネクター (2)	114R ワッシャー (2)	



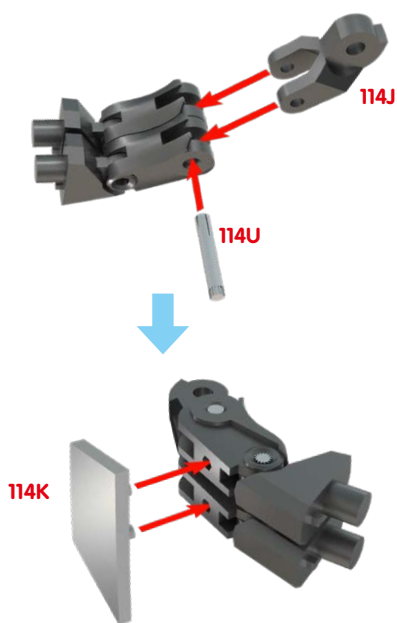
STEP 114-1

114Eと114Fを114Aの外側にはめる。
114Bを内側に配置し、2本のIPネジで固定する。



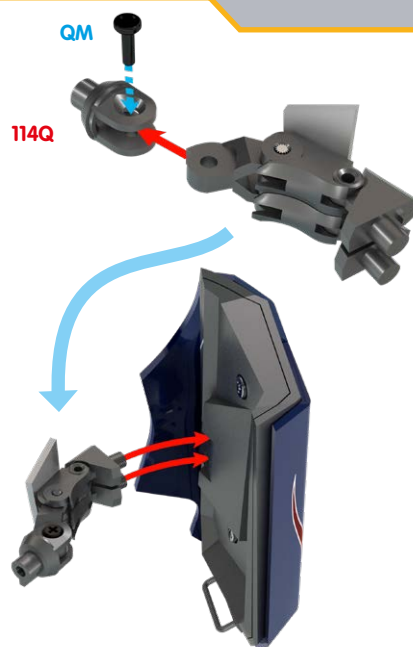
STEP 114-2

114Nを114Iの端に差し込み、114Vを平らな方からはめる。114Mともうひとつの114Iも同じようにして、114Vをはめ込む。



STEP 114-3

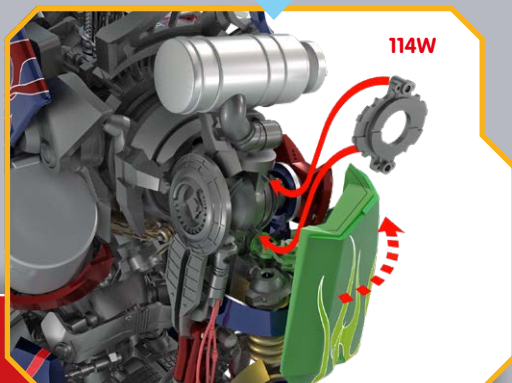
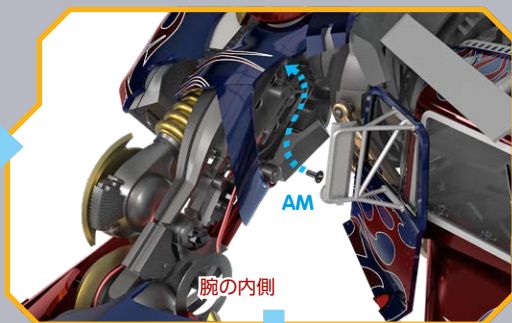
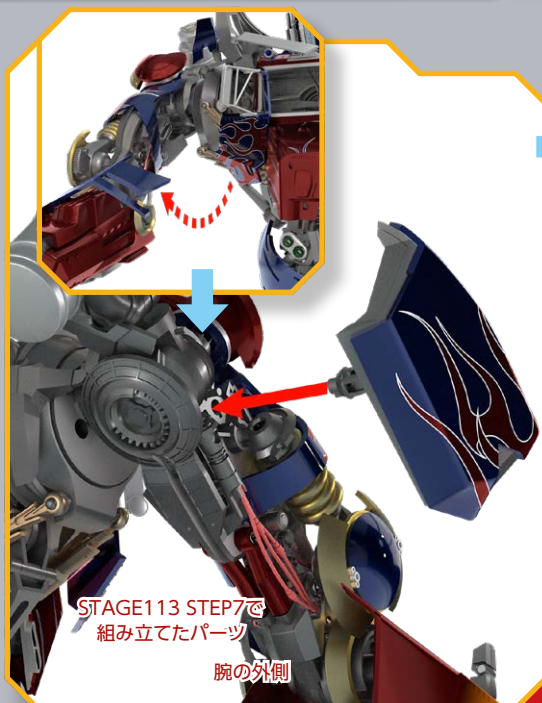
114Jを114Iに挿入し、114Uで結合する。次に、114Kをはめ込む。



STEP 114-4

続いて114Qに挿入し、QMネジで固定する。114B内側の穴にはめる。

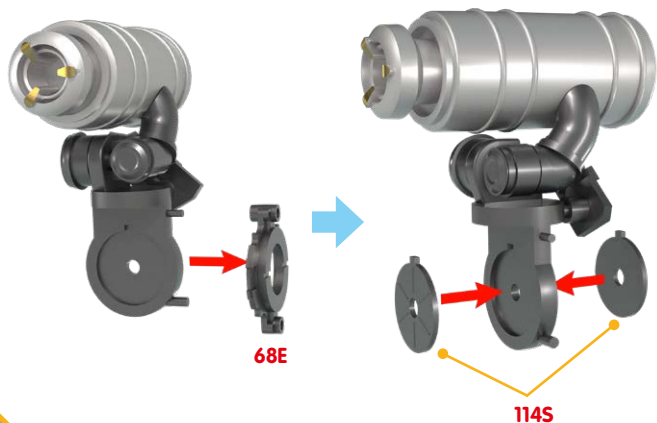
STAGE 114



STEP 114-5

作業しやすくするために、まず左腕を前方に回転させておく。図のようにSTEP7で組み立てたパーツを取り付け、裏側からAMネジで固定する。腕を元の位置に戻したら、図の緑色で示したプレートを前方に移動させる。114Wを2本のピンにはめ込む。

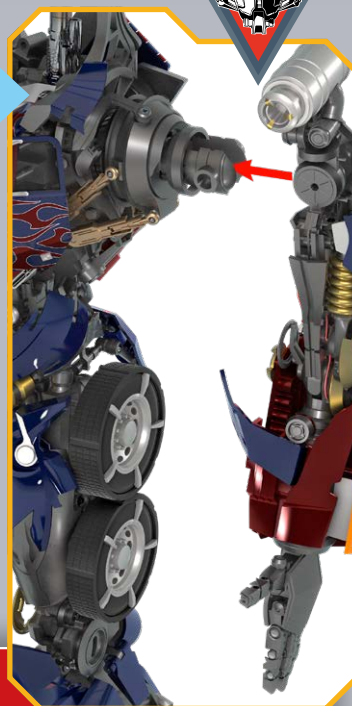
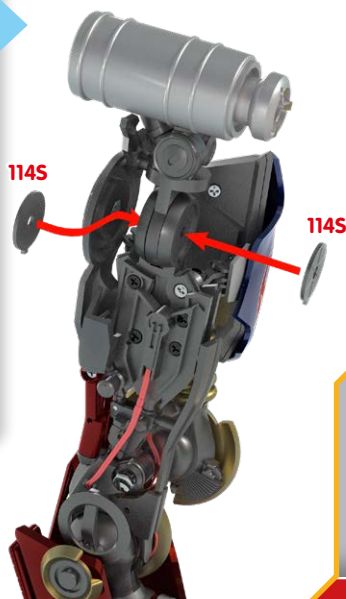
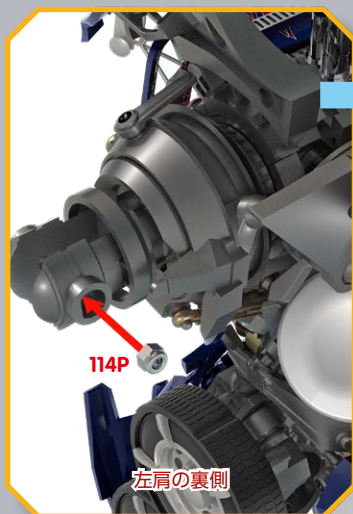
STAGE68 STEP5で
組み立てたパーツ



STAGE71 STEP8で
組み立てたパーツ

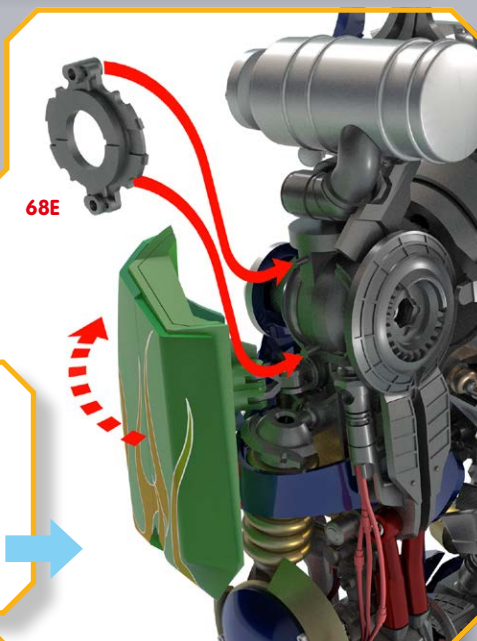
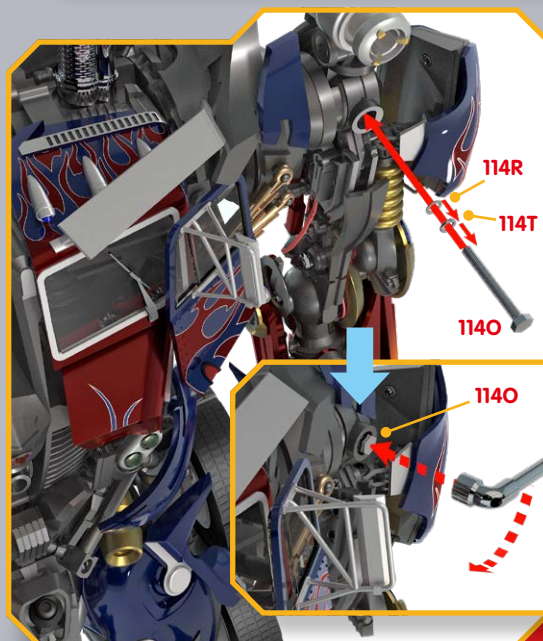
STEP 114-6

STAGE68で組み立てたパーツから68Eを注意深く取り外し、タブが外側に向くように114Sを両側の凹部に配置する。穴が一直線になるように、STAGE71で組み立てた左腕の肩関節に挿入する。



STEP 114-7

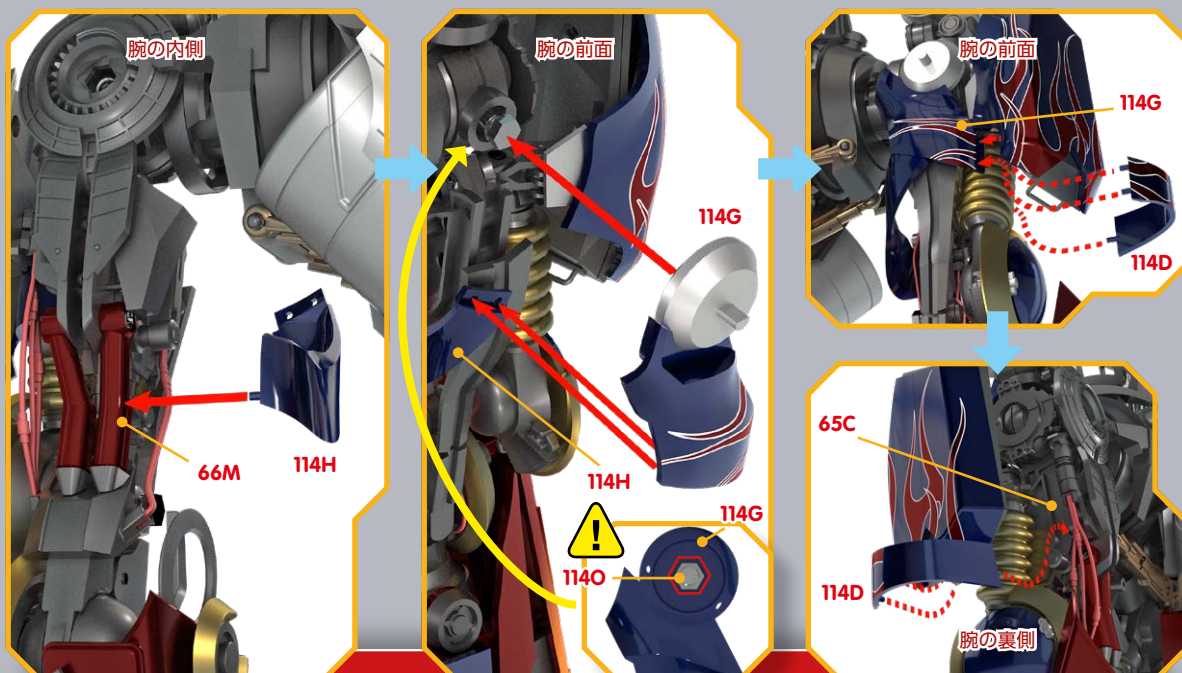
114Pの丸い部分が外側になるようにして、左肩関節の後ろに挿入する。関節の両側に2枚の**114S**を、タブが外側になるように置き、穴が一直線になるように挿入する。



STEP 114-8

114Oに**114T**と**114R**を通し、左肩関節に差し込む。**114P**にねじ込むように**44N**で締める。このとき、腕が横方向に動くか確認しながらしっかりと固定しよう。図の緑色部分(肩プレート)を前方に移動させて**68E**を左肩関節にある2本のピンにはめる。

STAGE 114



STEP 114-9

114Hを**66M**の穴にはめる。次に腕の前側で、**114G**を**114H**の2つの穴と**114O**の六角部分にはめ込む。**44N**でボルトの頭を回して穴を合わせる。最後に、**114D**を**114G**の穴と**65C**の横穴にはめ込む。



STEP 114-10

114Cを**114G**の半月型ピンにはめる。裏側に、**114L**を穴の輪郭に合わせてはめ込む。

本ステージの完成





組み立て経過

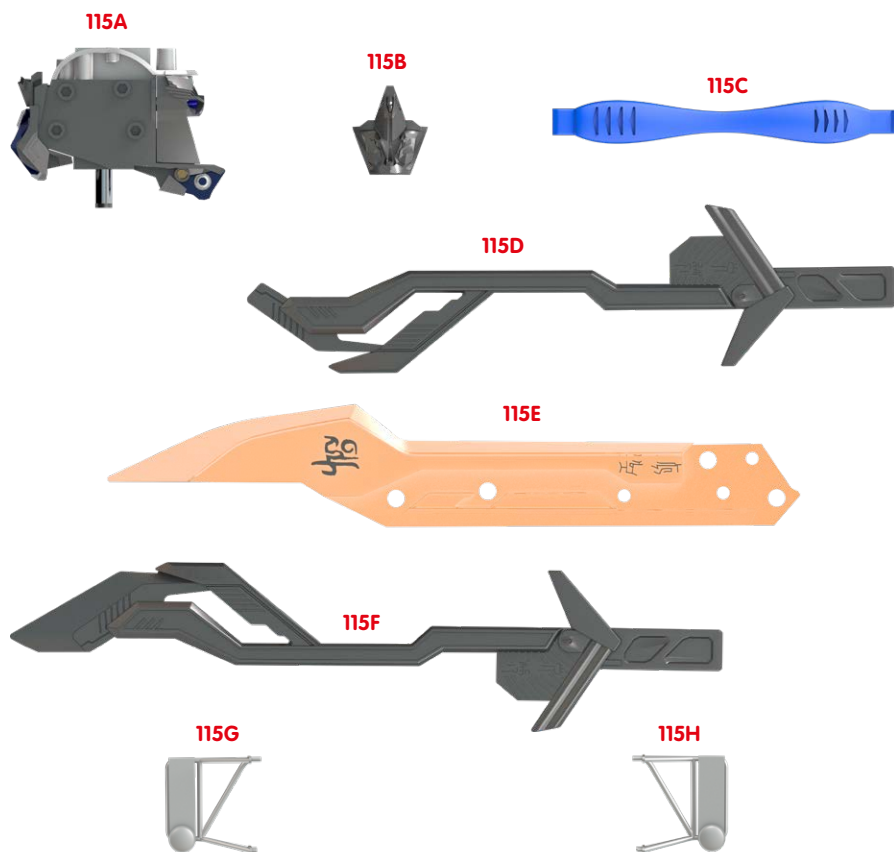
フルカラーの部分が、これまでに完成したパーツだ。





剣②と頭部②

剣と頭部を組み立てれば、完成だ。



※モデルの設計上、パーツの形状が映像イメージとは異なる場合があります。

※「組み立てガイド」で紹介しているパーツは実際に付属するパーツと一部仕様が異なる場合があります。

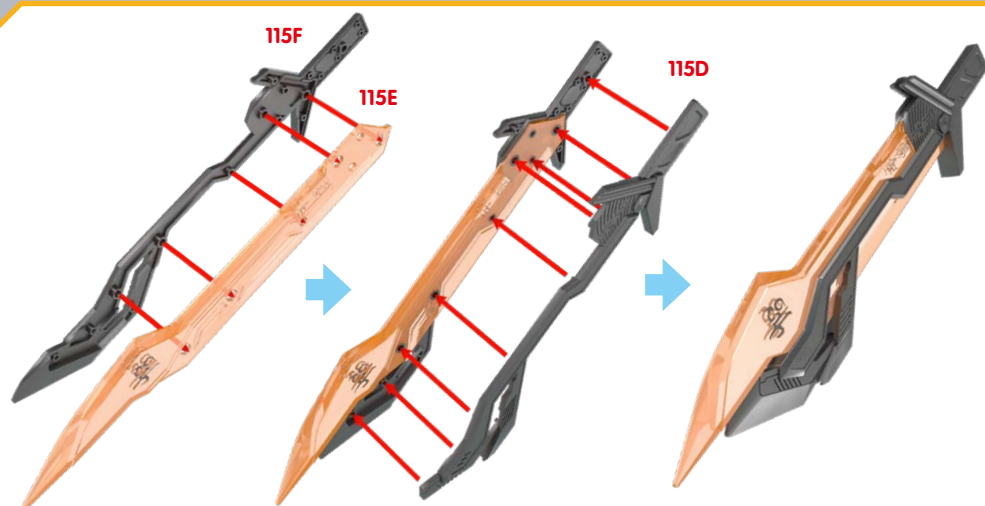
STAGE115パーツリスト

115A 取り付け用ヘッド構造
115B マスク
115C 組み立て用工具
115D 剣の左側

115E 刀身
115F 剣の右側
115G スペア右バックミラー
115H スペア左バックミラー

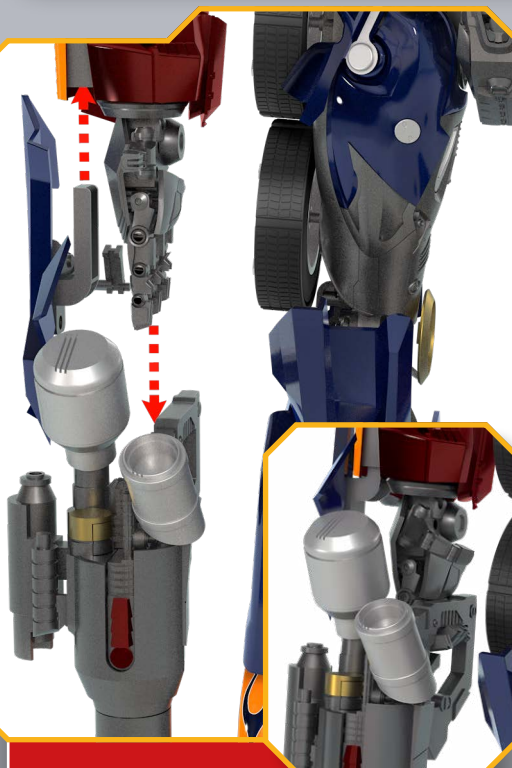
※115G、115Hは前のステージで組み立てたバックミラーが破損した場合のスペア

STAGE 115



STEP 115-1

図のように、**115E**を**115F**右内側にはめる。さらに、ピンをしっかりと合わせながら**115D**をはめ込む。



STEP 115-2

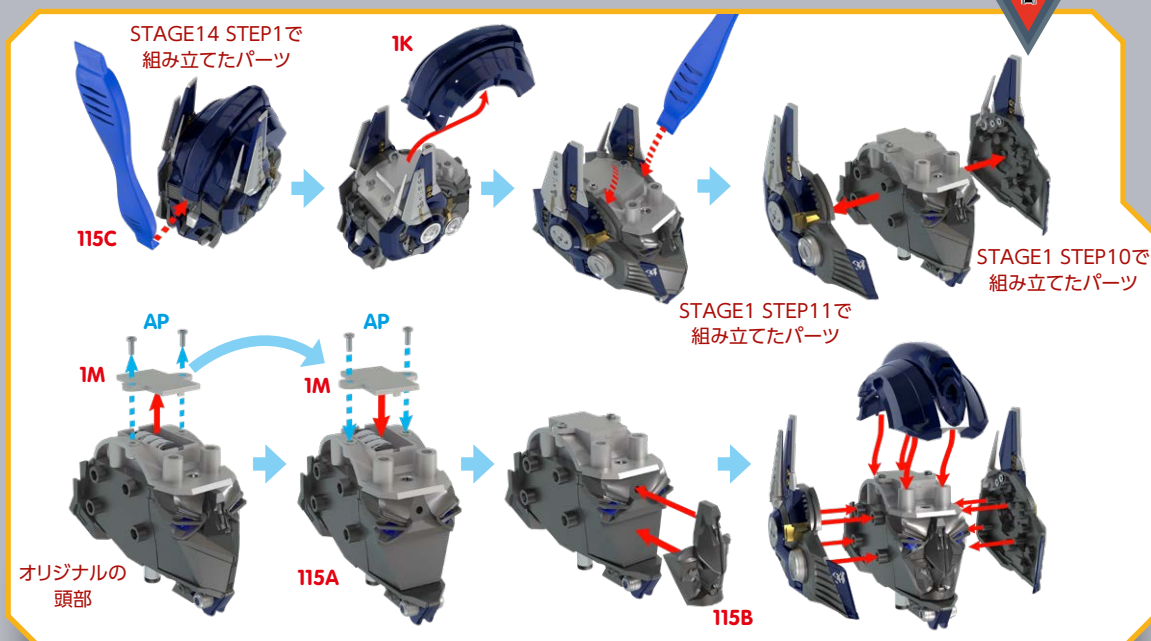
モデルがブラスターを持つことができるように、接続部分(**87C**と**110D**)を前腕側面にはめ込む。



STEP 115-3

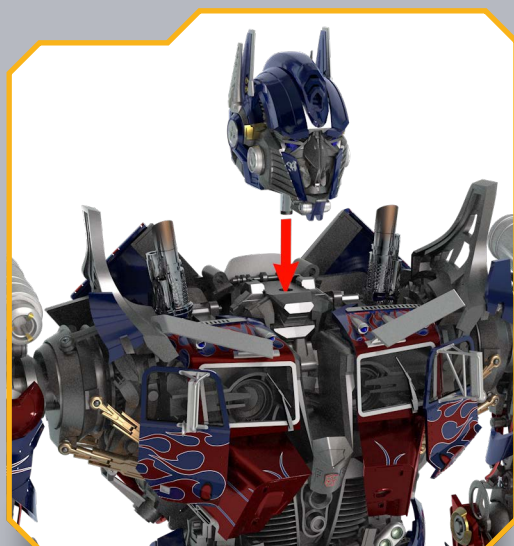
モデルに剣を持たせる場合は、図のように柄の部分を前腕側面に差し込む。

※剣の柄が厚く差し込めない場合は、柄の面を平ヤスリで削る。



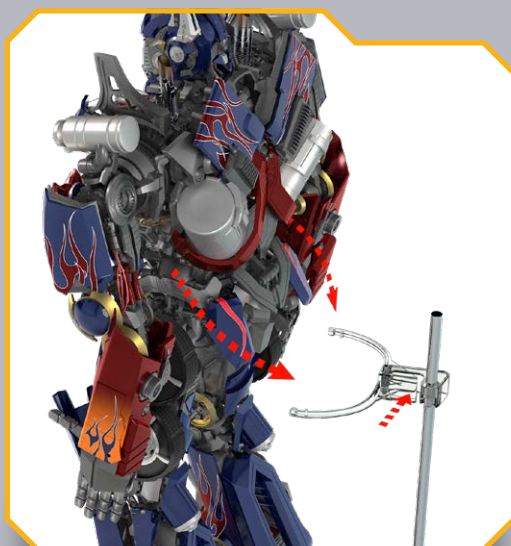
STEP 115-4

ここでは、取り付け用の頭部を作る。図のように、**115C**を使って、STAGE14で組み立てた頭部から**1K**を取り外す。**115C**をテコのように使って側面を、さらに2本の**AP**ネジを外して**1M**を取り外す。ボタン電池を入れ換え、**1M**を元の**AP**ネジとともに**115A**に移動し固定したら、**115B**をはめる。次に、取り外した側面とヘルメットを取り付け、取り付け用頭部を完成させる。



STEP 115-5

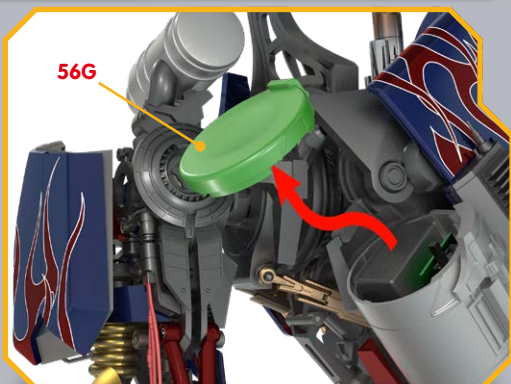
頭部下にあるコネクターを首の穴に差し込む。これで電気系統は接続される。



STEP 115-6

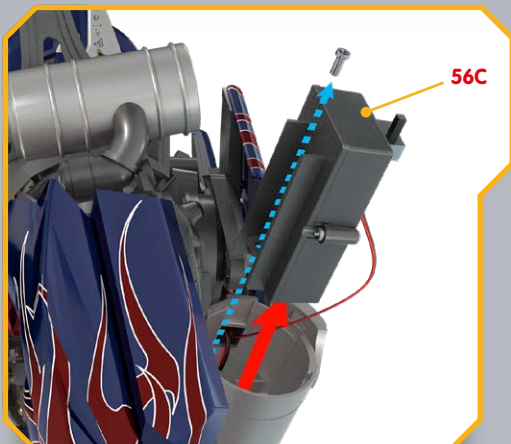
台座のクランプを開き、完成したモデルを腰の位置ではめる。

STAGE 115



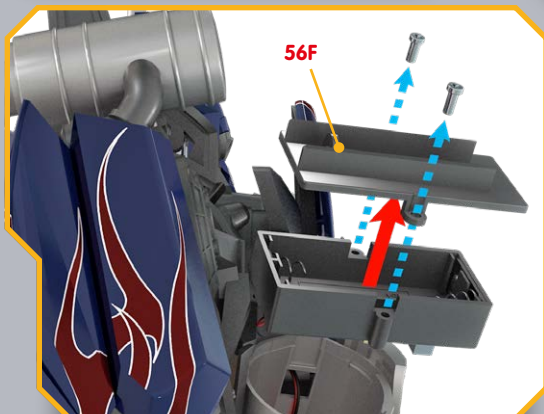
STEP 115-7

56G (緑色で表したところ) のキャップを外す。



STEP 115-8

56C のネジを外し、慎重に電池ケースを取り外す。



STEP 115-9

56F のネジを外す。



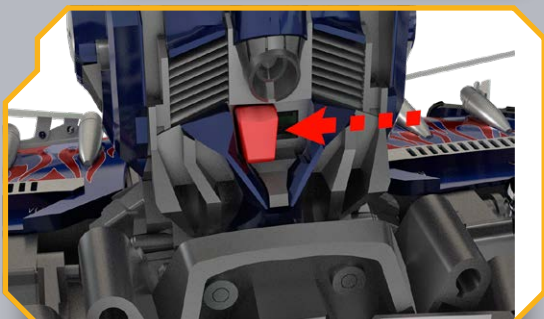
STEP 115-10

箱に記載されている向きに、単4乾電池2本を入れる。



STEP 115-11

蓋とケースを元の位置に戻し、スイッチ (赤色で表示したところ) を入れる。これでリモコン受光器がオンになる。
56G を元に戻す。



STEP 115-12

首の背面にあるスイッチ (赤い部分) は3段階で両眼の点灯・消灯に使う。(1) オン (背面の電池を使用) (2) オフ (3) オン (頭部の電池を使用)。



祝・完成!

おめでとう!あなただけのオプティマスプライムが誕生した。ここに、完成モデルと付属アクセサリーをすべてお見せしよう。



STAGE57で
組み立てた
リモコンで
点灯できる。